From: 8064986673

To: 00215712738300

Page: 19/28

Date: 2005/11/7 下午 03:17:05

#### Searching PAJ

## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-353686

(43) Date of publication of application: 24.12.1999

(51)Int.CI.

G11B 7/125 G11B 7/00 G11B 19/02 G11B 27/00

(21)Application number: 10-161734

(71)Applicant : NEC CORP

(22) Date of filing:

10.06.1998

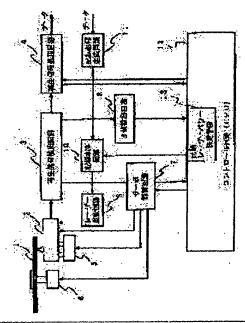
(72)Inventor: YAMADA MINORU

#### (54) POWER CALIBRATION SYSTEM OF OPTICAL DISK DEVICE

#### 57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a system in which an optimally ecording laser power is easily calculated.

SOLUTION: Signals of respective detectors are outputted from an optical pickup 2 and a servo signal and an RF signal are obtained in a ignal detecting circuit 3. The RF signal is transmitted to a β detecting sircuit 8, in which a β value is calculated from the maximum value R1 ind the minimum value R2 of peak values of the RF signal to be outputted to a control circuit 12. The circuit 12 receives the β value rom the β detecting circuit 8 and calculates a recording laser power for rial writing and the optimally recording laser power value by an internal ecording laser power deciding means 13 to output it to a recording ontrol circuit 10.



#### **EGAL STATUS**

Date of request for examination]

10.06.1998

Date of sending the examiner's decision of rejection]

17.10.2000

Kind of final disposal of application other than the xaminer's decision of rejection or application

onverted registration]

Date of final disposal for application]

Patent number]

Date of registration]

Number of appeal against examiner's decision of siection]

Date of requesting appeal against examiner's decision

f rejection]

Date of extinction of right]

BEST AVAILABLE COPY

Copyright (C): 1998,2003 Japan Patent Office

From: 8064986673 To: 00215712738300 Page: 20/28 Date: 2005/11/7 下午 03:17:06

(19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公閱番号

特開平11-353686

(43)公開日 平成11年(1999)12月24日

(51) Int.CL*	識別配号	PΙ	
G11B 7/125		G11B 7/125	С
7/00		7/00	N
19/02	501	19/02	501S
27/00		27/00	D

審査請求 有 請求項の数10 OL (全 9 頁)

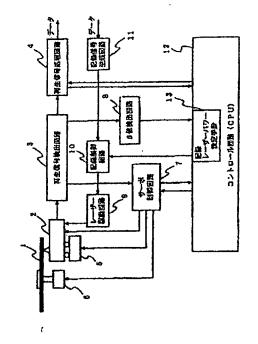
(21)出願淨号 特額平10-161734 (71)出國人 000004237 日本電景株式会社 東京都港区芝五丁目7番1号 (72)発明者 山田 稿 東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株 式会社内 (74)代館人 弁理士: 特佐 魏寧

### (54) 【発明の名称】 光ディスク装備のパワーキャリプレーション方式

#### (57)【契約】

【課題】 最適記録レーザパワーを算出しやすい方式を 提供する。

【解決手段】 光ピックアップ2からは、各ディテクタの信号が出力され、信号検出回路3にて、サーボ信号、RF信号が得られる。RF信号は月検出回路8へ送られ、RF信号のピーク値の極大値R1および極小値R2より月値が算出され、コントロール回路12へ出力される。コントロール回路12は月検出回路8からの月値を受信し、内部の記録レーザパワー決定手段13により、試し書き用記録レーザパワーや、最適な記録レーザパワー値を算出し、記録制質回路10へ送信する。



Date: 2005/11/7 下午 03:17:06

(2)

特開平11-353686

#### 【特許請求の範囲】

【 
お求項 
1 
】 
各ディテクタの信号を出力する光ピックア ップと、前配信号をサーボ信号またはRF信号として出 力する信号検出回路と、前記サーボ信号または前記RF 信号を処理するコントロール回路とを備え、パワーキャ リブレーションを行う光ディスク装置のパワーキャリブ レーション方式において、

前記コントロール回路が、前記パワーキャリブレーショ ンにおける一度の使用エリアを減少して最適記録レーザ パワーを決定するレーザパワー決定手段を有することを 10 【0002】 特徴とするパワーキャリブレーション方式。

【請求項2】前記信号検出回路と前記コントロール回路 との間に設けられ、前記RF信号のビーク値の極大値お よび極小値より8値を算出し、前記コントロール回路へ 出力するβ値検出回路を備えたことを特徴とする、請求 項1に記載のパワーキャリブレーション方式。

【翻求項3】前記8値が、前記極大値をR1,前記極小 値をR2としたときに、 $\beta$ = (R1+R2)  $\angle$  (R1-R2) により算出されることを特徴とする、請求項2に **駅戯のパワーキャリブレーション方式。** 

【請求項4】前記コントロール回路は、前記8検出回路 からの前記β値を受信し、前記記録レーザパワー決定手 段により、試し書き用記録レーザパワー、最適な記録レ ーザパワー値を算出することを特徴とする、請求項2ま たは3に記載のパワーキャリブレーション方式。

【請求項5】前記試し書き記録レーザパワー、最適な記 録レーザパワーを受け取り、入力されたデータをエンコ ードする記録制御回路を備えたことを特徴とする、請求 項4に記載のパワーキャリブレーション方式。

【請求項6】前記サーボ信号を制御し、前記コントロー 30 レーション方式を提供することにある。 ル回路に出力するサーボ制御回路を備えたことを特徴と する、請求項1~5のいずれかに記載のパワーキャリブ レーション方式。

【韵求項7】前記サーボ制御回路が、前記光ピックアッ アを制御する信号, 前記光ピックアップをトラック方向 へ移動させるスレッドモータ用のスレッドサーボ信号。 前記光ディスク媒体の回転を整えるスピンドルモータ用 のスピンドルサーボ信号を出力することを特徴とする、 請求項6に記載のパワーキャリブレーション方式。

【耐求項8】前記サーボ制御回路が、前記サーボ信号に 40 含まれるディスク上のアドレス値やサーボ情報を前記コ ントロール回路へ送信することを特徴とする、請求項6 または7に記載のパワーキャリブレーション方式。

-タを前記コントロール回路に出力する再生信号処理回 路を備えたことを特徴とする、請求項1~8のいずれか に配戯のパワーキャリブレーション方式。

【翻求項10】前記再生信号処理回路が、前記RF信号 内に含まれるデータのアドレス値を前記コントロール回 ーキャリブレーション方式。

【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、追記型光ディスク の最適記録レーザパワーの決定を行う際の試し書きであ るパワーキャリブレーション(以下、PCA)に関し、 特に、一度のPCA使用エリアを従来より減らし、さら に従来より最適記録レーザパワーを算出しやすくしたパ ワーキャリブレーション方式に関する。

【従来の技術】図7は、従来のCD-R試し書きエリア 1回分の使用例を示す図である。(A)は試し書きエリ アを示し、(B)は試し書きレーザパワーを示し、

(C) はレーザパワーの強度を示す図である。図7

(A) に示すように、従来、CD-R規格では、1回分 の試し書きエリアは、15フレーム使用するように規定 されており、全体で100回の使用が可能となってい た。また、試し書き用レーザパワーは、図7(B)に示 すように、15段階の設定になっており、図7(C)の ようにレーザパワーを変化させて記録し、この中から最 適なレーザパワー値を選択する方法を採っていた。

#### [0003]

【発明が解決しようとする課題】上述した従来例では、 CD-Rの規格分のエリア(99トラック+1クロー. ズ)しか設けていないため、複数セッション記録や失敗 記録をするとエリアが足りなくなる。従って、試し書き エリアが不足するという問題があった。

【0004】そこで、本発明の目的は、上記問題を解消 すべく、最適記録レーザパワーを算出しやすいキャリブ

#### [0005]

【課題を解決するための手段】上記目的を達成するため に、本発明のキャリブレーション方式は、各ディテクタ の信号を出力する光ピックアップと、信号をサーボ信号 またはRF信号として出力する信号検出回路と、サーボ 信号またはRF信号を処理するコントロール回路とを備 え、パワーキャリブレーションを行う光ディスク装置の パワーキャリブレーション方式において、コントロール 回路が、パワーキャリブレーションにおける一度の使用 エリアを減少して最適記録レーザパワーを決定するレー ザパワー決定手段を有することを特徴とする。

【0006】また、信号検出回路とコントロール回路と の間に設けられ、RF信号のピーク値の極大値および極 小値より B 値を算出し、コントロール回路へ出力する B 値検出回路を備えるのが好ましい。

【0007】さらに、β値が、極大値をR1、極小値を R2としたときに、8=(R1+R2)/(R1-R 2) により算出されるのが好ましい。

【0008】また、コントロール回路は、8検出回路か 路へ送信することを特徴とする、請求項9に記載のパワ 50 らの8位を受信し、記録レーザパワー決定手段により、

PAGE 21/28 \* RCVD AT 11/7/2005 2:16:59 AM [Eastern Standard Time] \* SVR:USPTO-EFXRF-6/24 \* DNIS:2738300 \* CSID:8064986673 \* DURATION (mm-ss):29-50

Page: 22/28 Date: 2005/11/7 下午 03:17:06

(3)

特開平11-353686

試し書き用記録レーザパワー、最適な記録レーザパワー 値を算出するのが好ましい。

【0009】さらに、試し書き記録レーザパワー、最適 な記録レーザパワーを受け取り、入力されたデータをエ ンコードする記録制御回路を備えるのが好ましい。

【〇〇1〇】また、サーボ信号を制御し、コントロール 回路に出力するサーボ制御回路を備えるのが好ましい。 【0011】さらに、サーボ制御回路が、光ピックアッ **プを制御する信号、光ピックアップをトラック方向へ移** 動させるスレッドモータ用のスレッドサーボ信号。光デ 10 ィスク媒体の回転を整えるスピンドルモータ用のスピン ドルサーボ信号を出力するのが好ましい。

【0012】またさらに、サーボ制御回路が、サーボ信 号に含まれるディスク上のアドレス値やサーボ情報をコ ントロール回路へ送信するのが好ましい。

【0013】また、RF信号を処理してデコードされた データをコントロール回路に出力する再生信号処理回路 を備えるのが好ましい。

【0014】さらに、再生信号処理回路が、RF信号内 に含まれるデータのアドレス値をコントロール回路へ送 20 信するのが好ましい。

【0015】以上説明したように、本発明のパワーキャ リプレーション方式は、光ピックアップからは、各ディ テクタの信号が出力され、信号検出回路にて、サーボ信 号、RF信号が得られる。RF信号はB検出回路へ送ら ・ れ、RF信号のピーク値の極大値R1および極小値R2 より8値が算出され、コントロール回路へ出力する。コ ントロール回路はβ検出回路からのβ値を受信し、内部 の記録レーザパワー決定手段により、試し書き用記録レ ーザパワーや、最適な記録レーザパワー値を算出し、記 30 鋭劇御回路へ送信する。

[0016]

 $\beta = (R1+R2)/(R1-R2)\cdot\cdot\cdot\cdot(1)$ 

次に、コントロール回路12は、β値検出回路8からの 8値を受信し、内部の記録レーザパワー決定手段13に より、試し書き用記録レーザパワーや、最適な記録レー ザパワー館を算出し、記録制御回路10へ送信する。配 録時、記録信号生成回路11に入力されたデータはエン コードされ、記録制御回路10へ送信される。記録制御 回路10では最適な記録レーザパワーが設定されてお り、エンコードデータはレーザ駆動回路9へ送信され、 光ピックアップ2を介して、光ディスク装置1へ記録さ no.

【0019】以上、説明したように、本発明の光ディス ク装置のパワーキャリブレーション方式では、光ヒック アップ 2からは、各ディテクタの信号が出力され、再生 信号検出回路3にて、サーボ信号、RF信号が得られ る。RF信号はβ値検出回路8へ送られ、RF信号のピ 一ク値の拡大値R 1 および極小値R 2 より 8 値が算出さ れ、コントロール回路12へ出力される。コントロール※50 うになっており、本実施例では、テストエリア23を1

\* 【発明の実施の形態】次に、図面を参照して、本発明の 実施例について詳細に説明する。

【0017】図1は、本発明の光ディスク装置のパワー キャリブレーション方式の実施例の構成を示すブロック 図である。この装置は、光ディスク媒体1と、光ピック アップ2と、再生信号検出回路3と、再生信号処理回路 4と、光ピックアップ2をトラック方向に移動させるス レッドモータ5と、スピンドルモータ6と、サーボ制御 回路7と、β値検出回路8と、レーザ駆動回路9と、記 録制御回路10と、記録信号生成回路11と、装置動作 をコントロールするコントロール回路 (CPU) 12と から構成される。また、コントロール回路12は、一部 の機能として配録レーザパワー決定手段13を有する。 光ピックアップ2からは、各ディテクタの信号が得ら れ、再生信号検出回路3にて、サーボ信号,RF信号が 得られる。サーボ儒号は、サーボ制御回路7へ送られ、 サーボ制御回路7にて、光ピックアップ2を制御する信 母や、光ピックアップ2をトラック方向へ移動させるス レッドモータ5用のスレッドサーボ信号や、光ディスク 1の回転を登えるスピンドルモータ6用のスピンドルサ ーボ信号を出力する。さらに、サーボ制御回路7からは サーボ信号に含まれる、ディスク上のアドレス値やサー ボ情報がコントロール回路12へ送信される。RF信号 は、再生信号処理回路4へ送られ、デコードされたデー タが出力される。またRF信号内に含まれるデータのア ドレス値がコントロール回路12へ送信される。 RF信 号は、B値検出回路8へも送られ、RF信号のビーク値 の極大値R1と極小値R2とが検出され、次の(1)式 により算出された8億をコントロール回路12へ出力す ۵. [0018]

※回路12は、β値検出回路8からのβ値を受信し、内部 の記録レーザパワー決定手段13により、試し書き内部 の記録レーザパワー決定手段により、試し書き用記録レ ーザパワーや、最適な記録レーザパワー値を算出し、記 録制御回路10へ送信する。

【0020】次に、図2~図4を参照して、本発明の実 40 施例の動作について説明する。

【0021】図2は、CD-R規格にて規定されている 試し書き用のエリアであるPCAを示す図である。PC A21は100回使用できるようになっており、使用回 数をカウントするカウントエリア22と、実際に試し書 きを行うテストエリア23とから構成されている。カウ ントエリア22は、一回の使用で1フレーム長が記録さ れるようになっており、本実施例では、カウントエリア 22をCF001~CF100と表現する。テストエリ ア23は、1回の使用で15フレーム長が記録されるよ

(4)

特開平11-353686

From: 8064986673

5フレーム単位で1パーティションとして、TPOO1 ~TP100と表現する。 また、15フレーム内をTF 01~TF15と表現する。ここで、TA1, TA2, TA3は、それぞれ本実施例の1回の試し書きに使用す るエリアを示しており、3回使用することができること を示している。

【0022】図3は、テストエリア23内の1パーティ ションで使用する記録レーザパワーを示している。

- (A) はフレームごとの記録レーザパワーを示し、
- (B) はそれぞれの記録レーザパワーの強度を示す図で 10 ある。従来と同じ精度を想定して、15段階の記録レー ザパワーを使用する。 図3 (A) では、1フレームごと の配録レーザパワーPW01~PW15を示し、図3
- (B) はそれぞれの記録レーザパワーの強さが段階的に 上昇していることを示している。

【0023】次に、図4を参照して、コントロール回路 12の動作について説明する。まず、フレームTFO1 にレーザパワーPW08にて記録する(ステップS10 O)。次に、TF01を再生しながら、8個検出回路8 からのβ値(BTF01)を受信し、目標β値と比較す 20 る(S101)。その結果、目標β値より大きければ、 次にTF02にPW04にて記録する(S102).こ のTFO2を再生しながら、β値検出回路8からのβ値 (BTF02)を受信し、目標の値と比較する(S10 3)。その結果、目標β値より大きければ、次にTFO 3にPW02にて記録する(S104). TF03を再 生しながら、β値検出回路8からのβ値(BTF03) を受信し、目標 B 値と比較する (S105)。この結 果、目標β値より大きければ、次にTFO4にPWO1 にて記録する (S106). TF04を再生しながら、 β検出回路8からのβ値(BTFO4)を受信し、目標 β値と比較する(S107)。この結果、目標β値より 大きければ、エラー(ERR)処理を行い終了する(S 108)。また、目標eta値より小さければ、目標eta値は PWO 1からPWO 2の間に存在する事になり、従来と 同様にPW01からPW02内の最適記録レーザパワー を決定する(S109).

【0024】また、S105での結果、目標β値より小 さければ、次にTF04にPW03にて記録する(S1 β値(BTF04)を受信し、目標β値と比較する(S 111)。この結果、目標 $\beta$ 値より大きければ、目標 $\beta$ 値はPWO 2からPWO 3の間に存在する事になり、従 来と同様にPWO 2からPWO 3内の最適記録レーザバ ワーを決定する (S112)。また、目棋 $\beta$ 値より小さ ければ、目標β値はPWO3からPWO4の間に存在す る事になり、従来と同様にPWO3からPWO4内の最 適記録レーザパワーを決定する(S113)。

【0025】また、S103での結果、目標β値より小 さければ、次にTF03にPW06にて記録する(S1 50 めに使来15段階必要だった記録レーザパワーが4段階

20)。TF03を再生しながら、B検出回路8からの β値(BTF03)を受信し、目標β値と比較する(S 121)。この結果、目標β値より大きければ、次に丁 F04にPW05にて記録する(S122). TF04 を再生しながら、 $\beta$ 検出回路8からの $\beta$ 値(BTFO4) を受信し、目標 8 値と比較する (S123)。この 結果、目標β値より大きければ、目標β値はPWO4か らPW05の間に存在する事になり、従来と同様にPW 04からPW05内の最適記録レーザパワーを決定する (S124)。また目標β値より小さければ、目標β値 はPWO5からPWO6の間に存在する事になり、従来

と同様にPWO5からPWO6内の最適記録レーザパワ

-を決定する(S125).

【0026】また、S121での結果、目録8値より小 さければ、次にTF04にPW07にて記録する(S1) 26)。TF04を再生しながら、B検出回路8からの 8値(BTFO4)を受信し、目標8値と比較する(S 127)。この結果、目標β値より大きければ、目標β 値はPWO 6からPWO 7の間に存在する事になり、従 来と間様にPWO6からPWO7内の最適配録レーザバ ワーを決定する (S128)。また自爆8値より小さけ れば、目標が値はPWO7からPWO8の間に存在する ことになり、従来と同様にPWO7からPWO8内の最 遊記録レーザパワーを決定する(S129)。

【0027】また、S101での結果、目観B値より小 さければ、次にPWO8からPW15にての記録を行う が、S102からS129までの処理と同様になるた め、プローチャートを省略した(S140)。

【0028】次に、図5、図6を参照して、本発明の他 30 の実施例について説明する。

【0029】図5は、本発明の他の実施例の動作につい て説明する図である。図5(A)は、15段階の記録レ ーザパワーを示し、図5 (B) は、配録レーザパワーの 位置を示し、図5 (C)は、目標 8 値を示し、図5

(D)は、記録レーザパワーの強度を示す図である。

【0030】各図について説明すると、図5(A)は、 従来の15段階の記録レーザパワーを示しており、 目観 β値B1が得られる記録レーザパワー位置をP23とす る。この位置P23を検出するために、まず15段階中 10)、TF04を再生しながら、β検出回路8からの 40 の中央に位置するPW08のレーザパワーで記録し、戻 りのB値がPW01側かPW15側に存在するかを判断 する。次にPWO4のレーザパワーで配録し、戻りのB 値がPWO1側かPWO8側かを判断する。引き続き同 様に判断して目標β位置を追い込んでいくと、図5

(B) のTFO1からTFO4位置に示した記録レーザ パワー値になり、図5 (C) のPW02とPW03との 間に目標β位置があることが評明する。TF05は空き エリアとなっている。この記録レーザパワーの強度を図 5 (D) に示す。これにより、目標 B 位置を検出するた

(5)

特開平11-353686

で同レベルの検出をすることが可能となる。

【0031】図6は、本発明の他の実施例の動作を示す フローチャートである。まず、TF01ヘアクセスする (ステップS200)。次に、フレームTF01にレー ザパワーPW08にて記録し(S201)、再度TF0 1ヘアクセスする (S202)。TF01を再生しなが ら、β値検出回路8からのβ値(BTF01)を受信し (S203)、目標8億B1と比較する(S204)。 この結果、目標β値B1より大きいため、次にTF02 ヘアクセスする (S206)、TF02を再生しなが ら、A検出回路8からのA値(BTF02)を受信し (S207)、目標β値B1と比較する(S208)。 この結果、目標β値B1より大きいため、次に、TF0 3にPW02にて記録する(S209).次に、TF0 3ヘアクセスする (S210). TF03を再生しなが ら、B検出回路8からのB値(BTF03)を受信し (S211)、目標β値B1と比較する(S212)。\*

ら、β値検出回路8からのβ値(BTFO4)を受信し (S215)、目標β値B1と比較する(S216)。 この結果、目標β値B1より大きいため、目標β値B1 はPWO2からPWO3の間に存在することになり、従

Page: 24/28

ワーを決定する(S217)。 にPW04にて記録する(S205)。次に、TF02 10 【0032】また、図5(C)のTF06からTF10 位置に、温度などの影響により目標Bの位置がP67に なった場合の本東施例実行後の記録レーザパワー値を示 す。この場合、従来と同じ特度で最適レーザパワー値を 決定するので有れば、PWO6およびPWO7より決定 する。また、空きエリアTF10を利用して、例えば、 次の(2)式より算出されたPWxxで記録する。

\*この結果、目標β値B1より小さいため、次に、TF0

4にPW03にて配録する(S213).次に、TF0 4ヘアクセスする (S214)。 TF04を再生しなが

来と同様にPW02からPW03内の最適配録レーザパ

[0033]

 $PWxx = (PW06 + PW07)/2 \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot (2)$ 

この結果、従来より更に細かいβ値を得ることが可能で 20※リアにて複数回の試し書きができるという効果を要す

【0034】本実施例では、記録レーザパワーの選択 を、比較範囲の1/2に相当するものを15段階配録パ ワーの中から選択していたが、この選択は、この限りで はなく、システムやディスクの特性にあわせた値を選択 しても良い。

【0035】また、8値の位置の変化を学習することに より、本実施例での最初の記録レーザパワーをPWO4 から開始することも可能であり、3フレームの使用で1 回の試し書きが終了する。従って、従来の1回分の試し 30 書きエリアで5回分の試し書きが可能となる.

【0036】また、本実施例では、従来の一回分の試し 書きエリアを複数回使用する手法を採っているが、シス テムにより、更に細かいβ値を得たいのであれば、TF O5からTF15まで従来より細かくデータを得ること ができる。

【0037】以上、説明したように、本発明のパワーキ ャリプレーションでは、光ピックアップ 2からは、各デ ィテクタの信号が出力され、信号検出回路3にて、サー 「ボ信号、RF信号が得られる。RF信号は8換出回路8 40 へ送られ、RF信号のピーク値の極大値R1および極小 値R2より8値が算出され、コントロール回路12へ出 力される。コントロール回路12はβ検出回路8からの B値を受信し、内部の記録レーザパワー決定手段13に より、試し書き内部の記録レーザパワー決定手段によ り、試し書き用記録レーザパワーや、最適な記録レーザ パワー値を算出し、記録制御回路10へ送信する。

【発明の効果】本発明では、配録レーザパワーを選択し ながら記録していく。従って、従来の1回の試し書き工※50 5 スレッドモータ

【0039】また、エリアに余裕ができ、従来より細か い記録パワーを与えることができるため、最適レーザバ ワーを求める際の補間計算が容易で、かつ精度の向上が 望める。従って、従来よりも最適レーザパワーの算出が 容易になるという効果を奏する。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例の構成を示すブロック図であ

【図2】本発明の実施例の動作を示す概略図である。 【図3】本発明の実施例の使用例を示す図である.

(A)は15段階の記録レーザパワーを示し、(B)は それぞれの記録レーザパワーの強度を示す図である。

【図4】本発明の実施例の動作を示すフローチャートで

【図5】本発明の実施例の動作を示す図である。(A) は15段階の配録レーザパワーを示し、(B)は記録レ ーザパワーの位置を示し、(C)は目標β値を示し、

(D) は記録レーザパワーの強度を示す図である。

【図6】本発明の他の実施例の動作を示すフローチャー トである.

【図7】従来例の使用例を示す図である。(A)は15 段階のエリアを示し、(B)はレーザパワーを示し、

(C)はレーザパワーの強度を示す図である。 【符号の説明】

- 1 光ディスク媒体
- 2 光ピックアップ
- 3 再生信号校出回路
- 4 再生信号処理回路

From: 8064986673

To: 00215712738300

Page: 25/28 Date: 2005/11/7 下午 03:17:07

特開平11-353686 (6) 12 コントロール回路 13 記録レーザパワー決定手段 21 パワーキャリプレーションエリア (PCA)

22 カウントエリア

23 テストエリア

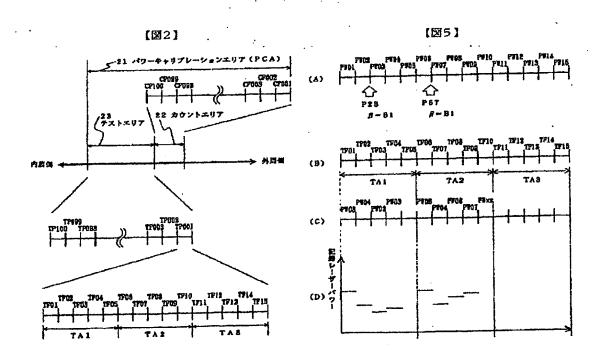
9 レーザ駆動回路 10 記錄制御回路 11 記錄信号生成回路

6 スピンドルモータ

7 サーブ制御回路

值校出回路

【図1】 **开生信号独出团路** 再生信号基础的 史學制算 國路 3. 植物均匀等 ザーバフ 決定手段 コントロール回路(CPU)



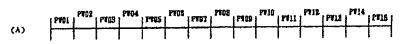
Page: 26/28

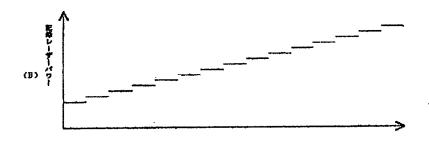
Date: 2005/11/7 下午 03:17:08

(7)

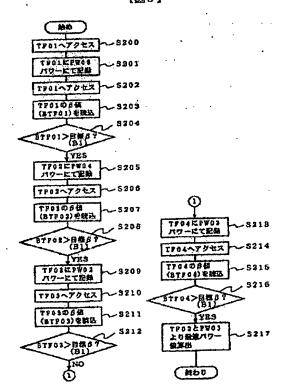
特開平11-353686

[図3]





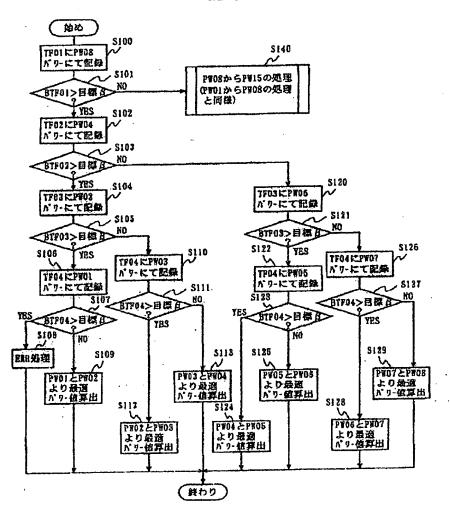
[図6]



(8)

特開平11-353686

[图4]



To: 00215712738300

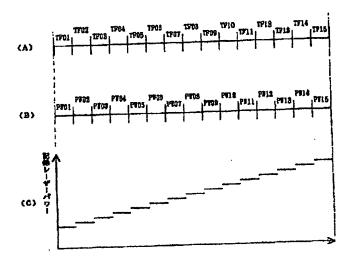
Page: 28/28

Date: 2005/11/7 下午 03:17:09

(9)

特開平11-353686

【図7】



# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.